

Оптимизация, идентификация, теория игр

Ослабленные вспомогательные конфликтные равновесия*

В. Э. СМОЛЬЯКОВ, Э. Р. СМОЛЬЯКОВ

Аннотация. В работе предлагаются понятия конфликтных равновесий, наиболее эффективные при поиске решений игровых задач с тремя и более участниками, комбинирующие понятия индивидуально-паретовской оптимальности с понятием конфликтности, позволяющие уточнить иерархию равновесий и облегчающие поиск решения игровых задач любого класса.

Ключевые слова: конфликтные задачи, ослабленные равновесия.

Введение

Разработанная в [1–6] теория конфликтных равновесий создавалась не с целью предложить методику решения каких-либо конкретных классов игровых задач, а чтобы обеспечить общую базу для решения любых конфликтных проблем. Она радикально отличается от классического подхода к общей теории игр [7–11] и представляет собой альтернативу этой последней, позволив, в частности, с единых общих позиций подойти к проблеме поиска решения любых игровых (конфликтных) задач и гарантировать в них существование и, почти всегда, — единственность решения. Теория [1–6], по существу, решила все нерешенные проблемы классической теории игр [7–11], главные из которых — существование, единственность и устойчивость решения к любым возможным попыткам отклониться от него любого участника или любой группы участников.

Теория [1–9] доказала, что решение любых конфликтных (игровых) задач всегда существует, а единственность этого решения зависит от того, насколько много понятий конфликтного равновесия, не со-

держащих в своем определении каких-либо искусственных норм поведения участников, используется при его поиске. Причем именно вследствие недостатка числа уже известных понятий равновесия не всегда удается выявить среди них наисильнейшее, играющее основную роль в определении справедливого и устраивающего всех участников разрешения конфликта. В этой теории не имеет никакого смысла доказывать теоремы существования всех уже известных и предлагаемых новых равновесий, поскольку существенным является только то, что наислабейшее из всей этой системы равновесий — A -равновесие — существует в любых задачах. Существование же наисильнейшего равновесия в любой задаче гарантируется существованием A -равновесия и специфической итерационной процедурой последовательной редукции исходной задачи к предельной задаче, всегда содержащей в себе все наисильнейшие равновесия исходной задачи.

В данной работе известное множество конфликтных равновесий ($A \supseteq B' \supseteq B \supseteq C \supseteq, \dots, [1–6]$) дополняется новыми понятиями B'^P - и D'^P -равновесности и оптимальности, представляющими собой комбинации понятий оптимальности по Парето и конфликтной устойчивости, которые менее трудоемко ищутся (и оказываются более слабыми), чем

* Работа выполнена при поддержке Программы фундаментальных исследований ОНИТ РАН и РФФИ (проект № 12–01–00961а).

предложенные в [5, 6] понятия B^P - и D^P -равновесности. Причем эта их относительная простота особенно ярко проявляется в отношении игр с тремя и более участниками, в которых нередко оказывается, что равновесия B' и B , являющиеся первыми усилениями наиболее слабого, но зато всегда существующего, A -равновесия, оказываются пустыми, что усложняло процедуру поиска более сильных равновесий и наисильнейшего из них. Предлагаемые новые понятия позволяют найти первое усиление всегда существующего A -равновесия и уточнить иерархию равновесий в решаемой задаче.

1. Новые понятия оптимальности и равновесности

Чтобы упростить формулировки и облегчить понимание методики поиска предлагаемых равновесий, сначала рассматриваются статические конфликтные задачи с двумя и тремя участниками и на конкретных примерах подобных задач демонстрируется роль и возможности применения этих равновесий в статических и дифференциальных играх.

Ради упрощения изложения сформулируем только базовые понятия равновесия, которые получаются, если использовать не все возможные коалиционные объединения участников, а только объединения из $N - 1$ участников, причем без потери общности примем следующее допущение.

Допущение 1. Пусть $Q_i, i = \overline{1, N}$, — метрические пространства, а G — компактное множество в их произведении $Q_1 \times \dots \times Q_N$, и пусть на множестве G определены непрерывные функции (функционалы) $J_i(q), i = \overline{1, N}, q = q_1 \dots q_N \in G$.

Пусть $Pr_{Q_i}G$ — проекция множества G на пространство Q_i , а $G(q_i)$ и $G(q^i)$ — сечения (срезы) множества G .

Предполагается, что i -й игрок, выбирая стратегию (состояние) q_i из проекции $Pr_{Q_i}G$ множества G на пространство Q_i или из доступного ему сечения $G(q^i)$, где $q^i = q_1 \dots q_{i-1} q_{i+1} \dots q_N$, стремится обеспечить максимум своей платежной функции $J_i(q), i = \overline{1, N}$. Положим $J^i = \sum_{k \neq i} J_k$.

Чтобы стало понятным место которое, занимают предлагаемые новые равновесия в уже сложившейся иерархической структуре равновесий [1–6], приведем также некоторые из известных.

Определение 1, [1–4]. Точка (ситуация) $q^* \in G$ называется A_i -экстремальной для i -го участника, если при заданной стратегии q^{i*} остальных $(N - 1)$ участников допустимой для i -го игрока оказывается только одна стратегия $q_i^* = G(q^{i*})$ или если любой

стратегии $q_i \in G(q^{i*}) \setminus q_i^*$ i -го участника можно поставить в соответствие по крайней мере одну допустимую стратегию $\hat{q}^i \triangleq q^i < q_i > \in G(q^i)$ остальных $(N - 1)$ участников так, чтобы имело место следующее отношение:

$$J_i(\hat{q}^i, q_i) \leq J_i(q^*), \quad (1)$$

Ситуацию q^* назовем ситуацией A -равновесия, если неравенства вида (1) удовлетворяются в точке $q^* \in G$ для всех $i=1,2,\dots,N$, то есть если $q^* \in A_1 \cap A_2, \dots, \cap A_N \triangleq A$.

Равновесие A , существующее (с любой заданной точностью ε) в любых задачах, является гарантом существования решения любой конфликтной задачи и выполняет роль наислабейшего из равновесий. Любые другие возможные равновесия ищутся именно на множестве A и позволяют выделить на этом множестве наисильнейшее равновесие, с которым вынуждены согласиться все участники.

Следующие предлагаемые новые равновесия являются первым усилением A -равновесия и некоторым ослаблением предложенных в [6] B^P и D^P -равновесий, причем эти новые равновесия находятся проще, чем два вышеуказанных.

Определение 2. Ситуацию $q^* \in A$ назовем B_i^P -экстремальной, если на множестве $J(G)$ она определяет точку $J(q^*)$, являющуюся «индивидуально паретовской» [1, с. 145], т. е. оптимальной по Парето по отношению лишь к точкам

$$J(q_i^*, q^i), \quad q^i \in A(q_i^*). \quad (2)$$

Назовем ситуацию $q^* \in G$ B^P -равновесием, если $q^* \in B_1^P \cap \dots \cap B_N^P \triangleq B^P$, где B_i^P — множество всех B_i^P -экстремальных ситуаций.

Определение 3. Назовем ситуацию $q^* \in B_i^P$ D_i^P -экстремальной, если на множестве B_i^P она оказывается точкой Парето. Назовем ситуацию $q^* \in D_1^P \cap \dots \cap D_N^P \triangleq D^P$, где D_i^P — множество всех D_i^P -экстремальных ситуаций.

Теорема 1. Множество B^P -равновесных ситуаций удовлетворяет включениям

$$A \supseteq B^P \supseteq B^P, \quad (3)$$

где B^P — предложенное в [6] понятие равновесия.

Поскольку множества B^P, B^P, D^P и D^P ищутся все же весьма трудоемко, то использовать их на практике рекомендуется лишь тогда, когда нижеприведенные известные множества B' и B [1–4], являющиеся их усилением, оказываются пустыми. Однако следует отметить, что использование их в любых случаях полезно еще и с точки зрения уточнения иерархической структуры равновесий в решаемой задаче.

Определение 4, [1–4]. Ситуацию $q^* \in A$ назовем B'_i -экстремальной, если она удовлетворяет условию

$$\max_{q^i \in A(q_i^*)} J^i(q_i^*, q^i) = J^i(q^*). \quad (4)$$

Назовем ситуацию $q^* \in G$ B' -равновесием, если $q^* \in \bigcap_{i=1}^N B'_i \triangleq B'$, где B'_i — множество всех B'_i -экстремальных ситуаций.

Определение 5, [1–4]. Ситуацию $q^* \in A$ назовем D'_i -экстремальной, если она удовлетворяет условию

$$\max_{q_i \in Pr_{q_i} A} J_i \left(\text{Arg} \max_{q^i \in A(q_i)} J^i(q) \right) = J_i(q^*), \quad (5)$$

и назовем ее D' -равновесием, если $q^* \in \bigcap_{i=1}^N D'_i \triangleq D'$.

Определение 6, [1–4]. Ситуацию $q^* \in A_i$ назовем B_i -экстремальной, если она удовлетворяет условию

$$\max_{q^i \in A_i(q_i^*)} J^i(q_i^*, q^i) = J^i(q^*). \quad (6)$$

Назовем ситуацию $q^* \in G$ B -равновесием, если $q^* \in \bigcap_{i=1}^N B_i \triangleq B$, где B_i — множество всех B_i -экстремальных ситуаций.

Определение 7 [1–4]. Ситуацию $q^* \in B_i$ назовем \bar{D}_i -экстремальной, если она удовлетворяет условию:

$$\max_{q \in B_i} J_i(q) = J_i(q^*), \quad (7)$$

или (что то же самое, но только в развернутом виде) — условию

$$\max_{q_i \in Pr_{q_i} A_i} J_i(\text{Arg} \max_{q^i \in A_i(q_i)} J^i(q_i, q^i)) = J_i(q^*), \quad (7a)$$

и назовем ее \bar{D} -равновесием, если $q^* \in \bigcap_{i=1}^N \bar{D}_i \triangleq \bar{D}$.

Методика поиска B^P и D^P -равновесий демонстрируется ниже на примерах игр с двумя и тремя участниками. При поиске наисильнейшего равновесия и справедливого дележа кооперативного дохода мы используем, помимо всех известных и новых равновесий, также и все возможные итерации (редукции) исходной игровой задачи, естественным образом следующие из того, что любая ситуация из множества $G \setminus A$ может быть улучшена хотя бы одним из участников, а следовательно, по существу она оказывается несущественной (не игровой) и может быть исключена из дальнейшего анализа [1–6]. Отсюда следует, что вполне корректным является рассмотрение вспомогательной игры на множестве A , на котором снова может быть найден аналог подобного множества, который естественно назвать A^1 ,

на котором можно снова сформулировать следующую редукцию исходной игры и найти A^2 , и т. д. Причем $A \supseteq A^1 \supseteq A^2 \supseteq \dots$ и на каждой следующей итерации почти все более сильные типы равновесий (т. е. равновесия типов $B, C, D, \bar{D} \dots$), как правило, ослабляются, т. е. если они были пустыми на предыдущей итерации, то могут оказаться непустыми на следующей, что позволяет в конце концов найти наисильнейшее равновесие. Поскольку на каждой следующей итерации множество A уменьшается, то поиск равновесий на каждой следующей итерации оказывается существенно более простым, чем на предыдущей итерации.

Продемонстрируем сначала на примере матричной игры методику поиска предлагаемых новых равновесий и возможность с их помощью уточнять иерархию равновесий в задаче.

Пример 1. Пусть определена игра, в которой каждый из участников максимизирует свою (матричную) платежную функцию

$$J_1(u_1, u_2) = \begin{bmatrix} \cdot & 9 & 8 & 2 \\ 4 & 5 & \cdot & 6 \\ 10 & 7 & 11 & 12 \\ 1 & \cdot & 5 & \cdot \end{bmatrix},$$

$$J_2(q_1, q_2) = \begin{bmatrix} \cdot & 6 & 11 & 7 \\ 12 & 4 & \cdot & 8 \\ 5 & 10 & 9 & 3 \\ 2 & \cdot & 1 & \cdot \end{bmatrix}.$$

Первый игрок выбирает одну из четырех строк, а 2-й — один из четырех столбцов.

Найдем сначала множество наислабейших равновесий, определяемое матрицей $A = A_1 \cap A_2$:

$$A_1 = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ + & + & + & + \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & + \\ + & + & \cdot & + \\ + & + & + & \cdot \\ + & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix},$$

$$A = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ + & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}.$$

Поскольку множество B в этой задаче пусто:

$$B_1 = (a_{13}, a_{32}), \quad B_2 = (a_{12}, a_{24}, a_{31}, a_{33}),$$

$$B = B_1 \cap B_2 = \emptyset,$$

то обратимся к поиску более сложных аналогов B -равновесия.

Существенное усложнение новых предлагаемых B^{iP} -равновесных ситуаций по сравнению с B^i - и B -равновесными состоит в том, что необходимо использовать предварительно найденные и изображенные на рис. 1 отображения $J(a_{ij})$ аргументов a_{ij} платежных матриц J_1 и J_2 на плоскость (J_1, J_2) . Без помощи этого рисунка искать B^{iP} - и D^{iP} -равновесия крайне затруднительно.

Используя определения 2 и 3, получаем следующие усиления A -равновесия:

$$B_1^{iP} = (a_{12}, a_{13}, a_{32}, a_{33}),$$

$$B_2^{iP} = (a_{12}, a_{13}, a_{31}, a_{32}, a_{33}),$$

$$B^{iP} = B_1^{iP} \cap B_2^{iP} = (a_{12}, a_{13}, a_{32}, a_{33});$$

$$D_1^{iP} = (a_{13}, a_{33}), \quad D_2^{iP} = (a_{13}, a_{33}), \quad D^{iP} = (a_{13}, a_{33}).$$

В отличие от множества B множество B^{iP} не только не пусто, но даже весьма обширно и состоит из четырех ситуаций, причем две из них, оказавшиеся D^{iP} -равновесными, наиболее предпочтительны. Отметим, что поиск B^{iP} - и D^{iP} -равновесий оказывается более простым, чем поиск B^i - и D^i -равновесий.

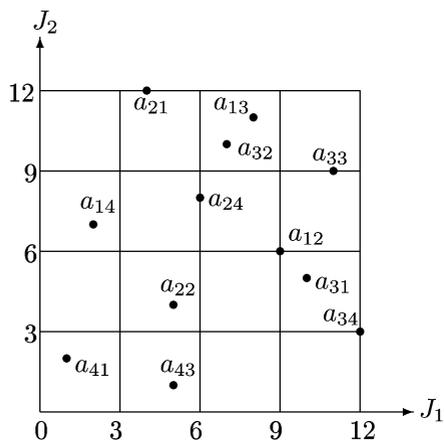


Рис. 1

Для поиска наисильнейшего равновесия в этой игре обратимся к первой итерации игры. В результате получаем вспомогательную игру со следующими платежными функциями:

$$J_1^1 = \begin{bmatrix} \cdot & 9 & 8 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 10 & 7 & 11 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, \quad J_2^1 = \begin{bmatrix} \cdot & 6 & 11 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 5 & 10 & 9 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix},$$

в которой аналогичным образом находим все существующие (слабые и сильные) равновесия:

$$A_1^1 = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ + & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, \quad A_2^1 = \begin{bmatrix} \cdot & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix},$$

$$A^1 = \begin{bmatrix} \cdot & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & + & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}.$$

$$B_1^1 = (a_{13}, a_{33}), \quad B_2^1 = (a_{32}, a_{33}), \quad B^1 = a_{33},$$

$$\bar{D}_1^1 = a_{33}, \quad \bar{D}_2^1 = a_{32}, \quad \bar{D}^1 = \emptyset;$$

$$D_1^1 = a_{33}, \quad D_2^1 = a_{33}, \quad D^1 = a_{33};$$

$$B_1^{iP1} = (a_{13}, a_{33}), \quad B_2^{iP1} = (a_{13}, a_{33}),$$

$$B^{iP1} = (a_{13}, a_{33});$$

$$D_1^{iP1} = D_2^{iP1} = (a_{13}, a_{33}) = D^{iP1}.$$

Заметим еще, что вторая итерация приводит к следующему единственному решению:

$$A_1^2 = a_{33}, \quad A_2^2 = (a_{13}, a_{33}), \quad A^2 = a_{33}.$$

Таким образом, B^{iP1} - и D^{iP1} -равновесия позволили уточнить иерархию равновесий в этой игре: оказалось, что существенно более слабым равновесием (чем a_{33}) является ситуация a_{13} , а все остальные ситуации еще более слабые.

Поскольку a_{33} — наисильнейшее равновесие, то кооперативный доход, достигаемый именно в этой ситуации, согласно теореме 4.1 из [3, с. 174–175] задается непосредственно выигрышами участников в этой ситуации.

Рассмотрим более сложный пример игры с тремя участниками.

Пример 2. Пусть каждый из игроков располагает всего двумя стратегиями (т.е. по существу выбирает одну из двух противоположных плоскостей параллелепипеда на рис. 2), а $J = (J_1, J_2, J_3)$ — платежная вектор-функция в этой игре. Все 8 значений каждой из трех платежных функций указаны на рис. 2 тройкой чисел в скобках около каждой из 8 допустимых ситуаций E, F, H, K, L, M, N, P (например, в ситуации E значения платежных функций игроков $(J_1, J_2, J_3) = (9, 2, 1)$), причем эти значения в точке E получаются, когда 1-й игрок из двух возможных своих стратегий q_1 — плоскости HNPК и плоскости ELMF — выбирает свою

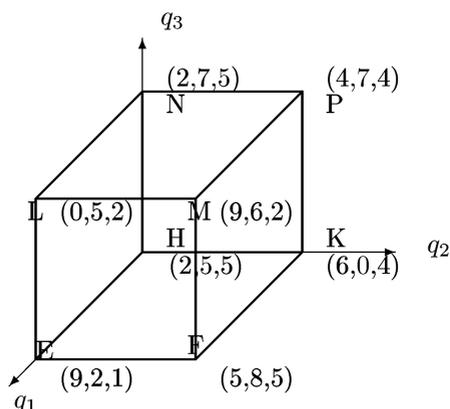


Рис. 2

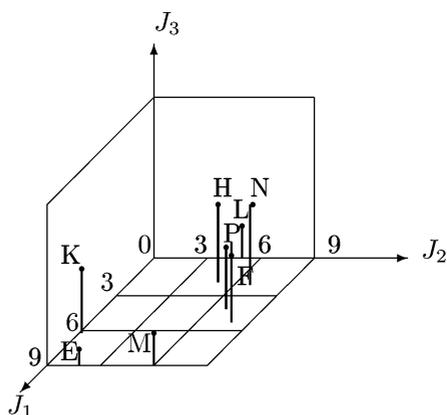


Рис. 3

вторую стратегию ELMF, 2-й игрок выбирает свою первую стратегию — плоскость ELNH, а третий — свою первую стратегию ЕНКЕ. Найдем наисильнейшее равновесие в этой игре и справедливый дележ кооперативного дохода, достигаемого в ситуации F и равного 18.

Базовая система равновесий (с учетом не приведенных выше равновесий из [2–4]) и использование рис. 3 позволяют найти следующие равновесия:

$$\begin{aligned}
 A_1 &= (E, F, H, K, M, N, P), \\
 A_2 &= (E, F, H, L, M, N, P), \\
 A_3 &= (F, H, K, L, M, N < P), \\
 A &= (F, H, M, N < P), \\
 C^N &= N, \quad \bar{C}^0 = (H, F, N), \\
 B'_1 &= (F, N), \quad B'_2 = (H, M, N), \\
 B'_3 &= (F, M), \quad B' = \emptyset \\
 B_1 &= (F, N), \quad B_2 = (E, M), \quad B_3 = (F, M), \quad B = \emptyset, \\
 B_1^{iP} &= B_2^{iP} = B_3^{iP} = (F, M, N)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 D_1^{iP} &= D_2^{iP} = D_3^{iP} = \\
 &= (F, M), \quad A_{12} = (F, M), \quad A_{13} = (F, M, E, K), \\
 A_{23} &= (F, M, H, N.P), \quad A_{P_2} = \\
 &= A_{12} \cap A_{13} \cap A_{23} = (F, M), \\
 A' &= A \cap A_{P_2} = (F, M).
 \end{aligned}$$

Таким образом, в этой игре классическое равновесие по Нэшу $C^N = N$ хотя и существует, но не обладает необходимой устойчивостью, так как неустойчиво к коалиционным объединениям, поскольку не входит во множество A_{P_2} , состоящее из ситуаций, одновременно устойчивых по отношению к трем возможным коалиционным объединениям участников: (1,2), (1,3), (2,3). Напомним также, что равновесие по Нэшу может оказываться, к тому же, еще и совершенно невыгодным одновременно для всех участников игры и определять даже наихудшую одновременно для всех ситуацию (см., например, [2, с. 9; 5, с. 146]). На этом основании не стоит серьезно доверять также и равновесиям C^0 , представляющим собой равновесия по Нэшу на множестве A .

Найденные выше равновесия не позволили найти наисильнейшее равновесие. Следовательно, необходимо дополнительное исследование равновесий в этой задаче, особенно в связи с тем, что B' - и B -равновесия оказались пустыми (что автоматически предполагает, что и все усиливающие их равновесия тем более являются пустыми).

Чтобы найти единственное наиболее устраивающее всех наисильнейшее равновесие, необходимо воспользоваться, по крайней мере, еще и первой итерацией исходной игры, т. е. рассмотреть вспомогательную игру на множестве A , поскольку только ситуации из этого множества и представляют интерес, если учесть, что любая игровая ситуация, не вошедшая в это множество, совершенно неприемлима хотя бы для одного из участников, так как он имеет возможность перейти из нее в более выгодную для него ситуацию и никто из остальных не в состоянии помешать ему это сделать. Для игры (первой итерации) на множестве A получаем следующие базовые равновесия

$$\begin{aligned}
 A_1^1 &= (F, H, M, N), \quad A_2^1 = (F, H, M, N, P), \\
 A_3^1 &= (F, H, N, P), \quad A^1 = (F, N, N), \\
 \bar{C}^{01} &= (F, H, N), \quad B_1^{i1} = (F, N), \quad B_2^{i1} = (F, H, N), \\
 B_3^{i1} &= (F, N), \quad B^1 = (F, N), \\
 B_1^1 &= (F, N), \quad B_2^1 = (H, M, N), \\
 B_3^1 &= (F, P), \quad B^1 = \emptyset, \\
 D_1^{i1} &= F, \quad D_2^{i1} = F, \quad D_3^{i1} = (F, N), \quad D^1 = F.
 \end{aligned}$$

Заметим, что искать на первой итерации B^{P1} - и D^{P1} -равновесия нет никакой необходимости, так как на нулевой итерации они оказались непустыми. И так, первая итерация позволила выделить из пары (F, M) наиболее сильных в этой задаче равновесных ситуаций наисильнейшую ситуацию $F = A' \cap D^{P1} \cap D^{P2}$. Равновесная же по Нэшу ситуация N оказалась неустойчивой по отношению к коалиционным объединениям участников (1,2), (1,3) и (2,3).

Заметим также, что из всех используемых в этом примере равновесий наиболее трудоемко ищутся (даже с помощью рис. 3) B^{P} - и D^{P} -равновесия. Однако поиск B^P - и D^P -равновесий из [5, 6] оказывается еще более трудоемким, чем поиск предлагаемых новых равновесий B^{P1} и D^{P1} .

В любых конфликтах наиболее выгодным для всех является кооперативный доход, справедливый дележ которого дается формулами [3, с. 174–175], зависящими от наисильнейшего равновесия (или от равноценных нескольких наисильнейших равновесий). Поскольку наисильнейшее равновесие в этой игре реализуется в единственной ситуации F (а все остальные ситуации из A являются существенно более слабыми равновесиями), то оптимальный (справедливый) дележ $(x_1 + x_2 + x_3 = 18)$ этого кооперативного дохода дается (согласно этим формулам) непосредственно выигрышами участников в этой ситуации (F) , т. е.

$$x_1 = 5, \quad x_2 = 8, \quad x_3 = 5.$$

2. Поиск решений в дифференциальных играх

В наиболее общей постановке конфликтных задач [6], включающей в себя по существу любые динамические и статические задачи, ищется конфликтно устойчивое поведение участников, моделируемое дифференциальными уравнениями, причем каждый i -й участник ($i = \overline{1, N}$), в распоряжении которого имеются любые чистые u_i или смешанные стратегии $q_i(u_i, t)$, заинтересован в максимизации своего функционала

$$J_i(q) = \int_T dt \int_{W(t)} f_0^i(u, x, t) dq, \quad i = \overline{1, N} \quad (8)$$

при ограничениях

$$(u, t) \in W \subset E \times T, \quad (9)$$

$$\dot{x} = \int_{W(t)} f(u, x, t) dq, \quad t \in T = [t_0, t_1] \subset E^1, \quad (10)$$

$$x_j(t_0) = x_j^0, \quad j = \overline{1, n}, \quad x_k(t_1) = x_k^1, \quad k \in K \subset \{\overline{1, N}\} \quad (11)$$

где $x = (x_1, \dots, x_n) \in E^n$; $u = (u_1, \dots, u_N)$; $q = q(u, t) = q_1(u_1, t) \dots q_N(u_N, t)$; $E = \prod_{i=1}^N E_i$, E_i — конечномерные пространства; W — компактное множество в $E \times T$; $W(t)$ — сечение множества W в момент $t \in T = [t_0, t_1]$; $U_i \triangleq Pr_{E_i} W$ — проекция множества W на E_i ; Q_i — множество смешанных стратегий $q_i(u_i, t)$ i -го участника в задаче (8)–(11) с начальным условием $x(t_0) = x^0$ и с заменой множества W на некоторое компактное множество $U = U_1 \times \dots \times U_N$ (множество Q_i согласно теоремам 4.2.1 и 4.2.6 из [12] представляет собой выпуклый компакт в $*$ -слабой топологии пространства $L_1^*(T, C(U_i))$), $P_{q_i}(t)$ — носитель меры $q_i(\cdot, t)$ в момент $t \in T$. И пусть G — подмножество компактного множества $Q = \prod_{i=1}^N Q_i$, образованное только такими стратегиями q_i , которые позволяют обеспечить удовлетворение всех ограничений задачи.

Допущение 2. Пусть $T = [t_0, t_1]$ — ограниченный фиксированный отрезок вещественной оси E^1 ; множество W — компакт в $E \times T$; отображение $\hat{f} = (f_0^1, \dots, f_0^N, f_1, \dots, f_n): U \times E^n \times T \rightarrow E^{n+N}$ таково, что функция $\hat{f}(u, x, \cdot)$ измерима (по Лебегу) при всех $u \in U$, $x \in E^n$, а функция $\hat{f}(\cdot, \cdot, t)$ при каждом $t \in T$ непрерывна; функция $|\hat{f}|$ мажорируется на T функцией $s(t)(|x| + 1)$, где $s(t)$ — некоторая интегрируемая функция; $x(t): T \rightarrow E^n$ — абсолютно непрерывная функция, удовлетворяющая уравнению (10); кроме того, функция \hat{f} удовлетворяет с интегрируемой функцией $b(t)$ условию Липшица:

$$|\hat{f}(u, \bar{x}, t) - \hat{f}(u, x, t)| \leq b(t)|\bar{x} - x|$$

для всех $u \in U$; $x, \bar{x} \in E^n$, $t \in T$.

Более детальную формулировку задачи можно найти в [5, 6].

Понятие A -равновесия в дифференциальных играх целесообразно заменить несколько более сильным понятием A^c -равновесия [2, 4].

Определение 8. Ситуацию $q^* \in G$ назовем согласованной A_i^c -экстремальной, если любой стратегии $q_i \in G(q_i^*) \setminus q_i^*$ i -го игрока можно поставить в соответствие по крайней мере одну допустимую стратегию $\hat{q}^i \triangleq \hat{q}^i < q_i > \in G(q_i)$ остальных игроков так, чтобы имело место отношение

$$J_i(\hat{q}^i < q_i >, q_i) \leq J_i(q^*), \quad (12)$$

при условии, что ненулевое (в смысле меры Лебега) множество в T , на котором $\hat{q}^i(t) \neq q_i^*(t)$, является подмножеством множества из T , на котором $q_i(t) \neq$

$\neq q_i^*(t), i = 1, 2, \dots$. Ситуацию q^* назовем ситуацией согласованного A^c -равновесия, если неравенства (12) удовлетворяются для всех игроков, т. е. если $q^* \in A_1^c \cap \dots \cap A_N^c = A^c$.

Для поиска A^c -равновесия в дифференциальных играх весьма эффективна следующая теорема [4, с. 189–190].

Теорема 2. Пусть q^* — A^c -равновесие в задаче с N участниками. Тогда найдется N ненулевых абсолютно непрерывных вектор-функций $p^i(t) = (p_0^i, p_1^i(t), \dots, p_n^i(t)), p_0^i \geq 0, i = \overline{1, N}$ удовлетворяющих почти всюду на интервале T уравнениям

$$p_k^i = - \int_{W(t)} \int p^i \frac{\partial f^i}{\partial x_k} d\tilde{q}, \quad k = \overline{1, n}, \quad i = \overline{1, N}, \quad (13)$$

где $f^i = (f_0^i, f_1^i, \dots, f_n^i)$, и краевым условиям

$$p_k^i(t_1) = 0, \quad k \notin K; \quad (14)$$

гамильтонианы $H^i = \int_{W(t)} p^i f^i dq^*$ непрерывны в T ;

A^c -равновесная ситуация q^* удовлетворяет отношениям

$$\begin{aligned} [H^i](\hat{q}^i, q_i) &\leq [H^i](q^*), \quad q_i \in G(q^{*i}), \\ \hat{q}^i &\in G(q_i), \quad i = \overline{1, N}. \end{aligned} \quad (15)$$

В [6] приведем пример дифференциальной игры, решение которого было найдено с использованием B^P - и D^P -равновесий. Однако использование предлагаемых новых B'^P - и D'^P -равновесий позволяет найти то же решение менее трудоемким путем.

Литература

1. Смольяков Э. Р. Теория антагонизмов и дифференциальные игры. М.: URSS, 2000.
2. Смольяков Э. Р. Теория конфликтных равновесий. М.: URSS, 2005.
3. Смольяков Э. Р. Методы решения конфликтных задач. М.: МГУ, 2010.
4. Смольяков Э. Р. Обобщенное оптимальное управление и динамические конфликтные задачи. М.: МГУ, 2010.
5. Смольяков Э. Р. Полезные равновесия для теории игр // Дифференциальные уравнения. 2012. Т. 48. № 11. С. 1540–1548.
6. Смольяков В. Э., Смольяков Э. Р. Вспомогательные равновесия для статических и динамических конфликтных задач // Труды ИСА РАН. 2012. Т. 62. Вып. 2 С. 4–11.
7. Nash J. Non-Cooperative Games // Annals of Mathematics. 1951. V. 54. № 2. P. 286–295.
8. Neumann J. Zur Theorie der Gesellschaftsspiele // Math. Annalen. 1928. V. 100. P. 295–320.
9. Нейман Дж. и Моргенштерн О. Теория игр и экономические поведении. М.: Наука, 1970.
10. Воробьев Н. Н. Основы теории игр. Бескоалиционные игры. М.: Наука, 1984.
11. Вайсборд Э. М., Жуковский В. И. Введение в дифференциальные игры нескольких лиц и их приложения. М.: Советское радио, 1980.
12. Варга Дж. Оптимальное управление дифференциальными и функциональными уравнениями. М.: Наука. 1977.

Смольяков Владимир Эдуардович. Главный специалист подразделения ИСА РАН. Окончил в 2005 г. Международную академию оценки и консалтинга. Количество печатных работ: 16. Область научных интересов: моделирование систем. E-mail: ser-math@rambler.ru

Смольяков Эдуард Римович. Д. ф.-м. н., профессор МГУ им. М. В. Ломоносова. Окончил МФТИ в 1962 г. Количество печатных работ: 237, монографий 14. Область научных интересов: теория конфликтов и игр, оптимальное управление, теоретическая физика, философия эзотеризма. E-mail: ser-math@rambler.ru