

# Алгоритмы. Решения

## Новые апостериорные оценки погрешности приближенных решений нерегулярных операторных уравнений\*

А. Б. БАКУШИНСКИЙ

**Аннотация.** Дается краткий обзор апостериорных оценок погрешности приближенных решений нерегулярных операторных уравнений, полученных к настоящему времени. Описываются некоторые новые возможности использования апостериорной информации в процессе приближенного решения таких уравнений.

**Ключевые слова:** нерегулярные операторные уравнения, апостериорные оценки, итеративно регуляризованные процессы типа Гаусса–Ньютона.

1. Апостериорные оценки погрешности приближенных решений операторных уравнений представляют теоретический интерес и могут быть использованы в практических приложениях. Эти оценки делаются на основе информации полученной в процессе реализации алгоритма решения и некоторых дополнительных априорных предположений.

Сравнительно недавно было обращено внимание на то, что такие оценки возможны и для нерегулярных (некорректных) операторных уравнений.

Первой работой, специально посвященной апостериорным оценкам погрешности в нерегулярном (некорректном) случае, по-видимому, была работа [1], в которой предлагался возможный подход к получению таких оценок. Он получил дальнейшее развитие в работах [2, 3]. Наиболее полно результаты этого направления исследований отражены в недавней работе [4]. Кратко опишем суть этого подхода.

Предметом интереса является операторное уравнение

$$F(x) = 0. \quad (1)$$

Оператор  $F$  предполагается действующим в паре нормированных пространств.

Предполагается также единственность решения уравнения (1).

Пусть в процессе нахождения приближенного решения оператор уравнения (1) нам доступен с погрешностью, характеризуемой числовым параметром  $\eta$ , и приближенное решение уравнения (1) —  $z_\eta$  получено с помощью регуляризирующего алгоритма. В цитируемых работах имеется в виду алгоритм на основе вариационной схемы Тихонова.

Используя  $z_\eta$  и некоторые функционалы от него, можно описать множество, стягивающееся при  $\eta \rightarrow 0$  к точному решению уравнения (1). Диаметр этого множества и будет искомым апостериорной оценкой погрешности.

Практическая реализация этого подхода наталкивается на две основные трудности.

Построенное множество содержит точное решение только при «малых»  $\eta$ .

\* Работа выполнена при поддержке РФФИ (гранты 12–01–00239а, 12–01–90401 Укр. а).

Количественных оценок этой малости нет.

Построение указанного множества при фиксированном  $\eta$  является весьма сложной задачей даже в случае аффинного оператора  $F$  в уравнении (1) (см., например, [3]).

Эти трудности делают актуальными и другие подходы к получению апостериорных оценок погрешности приближенных решений нерегулярных операторных уравнений.

В наших работах [5, 6] предложен подход к построению апостериорных оценок, не предполагающий связь приближенного решения с реализацией схемы Тихонова и опирающийся на некоторые более детальные априорные предположения о решении (1) по сравнению с подходом [1–3].

Главной апостериорной информацией при таком подходе является величина невязки, которая получается при подстановке полученного приближенного решения в оператор, аппроксимирующий  $F$  в процессе приближенного решения.

Предлагаемая работа примыкает к этому направлению получения апостериорных оценок погрешности.

В ней мы предполагаем, что приближенное решение уравнения (1) получается каким либо вариантом итеративно регуляризованного метода Гаусса—Ньютона [7], а в качестве апостериорной информации вместо нормы невязки используется норма разности между двумя соседними членами итерационной последовательности.

В «классическом» случае регулярного операторного уравнения подобные апостериорные оценки для методов Ньютона и Гаусса—Ньютона используются в вычислительной практике давно (часто без аккуратного формального обоснования).

В этой работе мы показываем возможность таких оценок и для нерегулярных уравнений. Обсуждается так же одна простая адаптивная стратегия проведения итераций для получения приближений к решению нерегулярных операторных уравнений.

2. В численном анализе уравнения (1) обычно невозможно использовать сам оператор  $F$ . Реалистично предположить, что в численных алгоритмах вместо этого оператора используется некоторый оператор  $\Phi$ , действующий в паре действительных конечномерных евклидовых пространств  $E_N$  и  $E_M$ , размерности которых, вообще говоря, различны. Мы предполагаем, что оператор  $\Phi$  в каком-то смысле аппроксимирует первоначальный оператор  $F$  и включает в себя разнообразные ошибки, связанные с неточным заданием параметров в первоначальной задаче (1).

Мы предполагаем далее что оператор  $\Phi$  (не  $F$ !) дифференцируем и выполнено условие Липшица

$$\|\Phi'(u) - \Phi'(v)\| \leq M \|u - v\|. \quad (2)$$

Чтобы избежать непринципиальных технических усложнений, будем предполагать выполнимость неравенства (2) во всем пространстве  $E_N$ .

Предположим, что для нахождения приближенного решения уравнения (1) используется какой либо из итеративных процессов, описанных в [7–9]

$$x_{n+1} = \xi_n - \theta(\Phi^*(x_n)\Phi'(x_n), \alpha_n)\Phi^*(x_n), \quad (3)$$

$$\{\Phi(x_n) - \Phi'(x_n)(x_n - \xi_n)\}.$$

В процессе выполнения итераций (3) мы можем контролировать величины различных функционалов, определенных на элементах этой последовательности, в частности, величину

$$\|x_{n+1} - x_n\|. \quad (4)$$

Нас будет интересовать вопрос: можно ли, зная величину (4), сделать какие-то выводы о близости  $x_{n+1}$  к образу в пространстве  $E_N$  некоторого решения  $z^*$  уравнения (1). Именно, пусть  $x^* = P(z^*)$  образ интересующего нас решения  $z^*$  уравнения (1) в пространстве  $E_N$ .

Обычно в конкретных ситуациях оператор  $P$  удается эффективно описать.

Для дальнейшего анализа потребуются некоторые априорные предположения, в частности предположение

$$\|\Phi(Pz^*)\| \leq \delta. \quad (5)$$

Схема оценки величины  $\delta$  приведена в [5, 6] и базируется на том, что мы можем априорно оценить  $\|Pz^* - z^*\|$ .

Наша ближайшая задача оценить величину

$$\|x_{n+1} - x^*\|, \quad (6)$$

зная величину (4).

Порождающая процесс (3) операторная функция  $\theta$  может быть выбрана различными способами [7]. Ради наглядности мы ограничимся здесь наиболее употребительным вариантом:

$$\theta(\Phi^* \Phi', \alpha) = (\Phi^* \Phi' + \alpha)^{-1}. \quad (7)$$

Именно такая порождающая функция фигурировала в первоначальном варианте итеративно регуляризованного метода Гаусса—Ньютона.

Пусть  $\lambda_{\min}$  минимальное ненулевое собственное значение оператора  $\Phi^* \Phi'$  на  $n$ -й итерации. В силу конечномерности пространства, в котором действуют итерации (3), величина  $\lambda_{\min}$  строго больше 0.

Стандартным образом получается оценка

$$\|\theta(\Phi' * \Phi', \alpha) \Phi'^*\| = \sup \frac{\lambda^{1/2}}{\lambda + \alpha} = \beta. \quad (8)$$

Супремум в правой части (8) берется по спектру оператора  $\Phi'^* \Phi'$ .

Нетрудно видеть, что всегда справедливо неравенство

$$\beta \leq \frac{1}{2\sqrt{\alpha}} \text{ (if } \alpha \geq \lambda_{\min} \text{) } \vee \frac{1}{2\sqrt{\lambda_{\min}}} \text{ (if } \alpha \leq \lambda_{\min} \text{)}.$$

Если величина  $\beta$  определяется на текущей итерации, она будет зависеть ещё и от текущего индекса итерации. Поскольку аппроксимирующая задача конечномерная, и мы используем малые значения  $\alpha$ , то величина  $\beta$  обычно оценивается вторым членом конъюнкции.

Как бы мы ни выбирали управляющий параметр  $\xi_n$ , в конечномерном случае справедливо разложение

$$x^* - \xi_n = \Phi'^*(x_n) v_n + \Delta_n, \quad (9)$$

$$\Delta_n \in \text{Ker} \Phi'(x_n).$$

Предположим, что мы знаем оценки норм  $v_n, \Delta_n$ .

В работах [7–9] получены базовые неравенства, из которых для рассматриваемого случая непосредственно следует такое неравенство:

$$\|x_{n+1} - x^*\| \leq \beta_n M \|x_n - x^*\|^2 + 0,5\sqrt{\alpha_n} \|v_n\| + \delta\beta_n + \|\Delta_n\|. \quad (10)$$

В силу неравенства треугольника

$$\|x_n - x^*\| \leq \|x_n - x_{n+1}\| + \|x_{n+1} - x^*\|.$$

Используя это неравенство в правой части (10), после элементарных преобразований получаем неравенство

$$\|x_{n+1} - x^*\| (1 - 2M\beta_n \|x_{n+1} - x^*\|) \leq 2\beta_n M \|x_n - x_{n+1}\|^2 + 0,5\sqrt{\alpha_n} \|v_n\| + \delta\beta_n + \|\Delta_n\|. \quad (11)$$

К сожалению, из неравенства (11) нетривиальная оценка  $\|x_{n+1} - x^*\|$  в зависимости от оценки  $\|x_{n+1} - x_n\|$  получается лишь при некоторых дополнительных априорных предположениях относительно «малости» величины  $\|x_{n+1} - x^*\|$ .

Дополнительные априорные предположения, если мы хотим использовать величину  $\|x_{n+1} - x_n\|$  для апостериорной оценки близости  $\|x_{n+1} - x^*\|$ , приходится делать даже в случае использования метода

Ньютона в одномерном случае. В инженерных расчетах обычно используется неформальное предположение о том, что  $\|x_{n+1} - x^*\|^2 \ll \|x_{n+1} - x^*\|$ .

Дополнительное априорное предположение — величина в круглых скобках в левой части неравенства (11) должна быть больше нуля. Это ведет к очевидным априорным ограничениям на локализацию  $\|x_{n+1} - x^*\|$ .

Более точно, пусть

$$0 < 1 - 2M\beta_n \|x_{n+1} - x^*\| = q_n < 1. \quad (13)$$

Тогда

$$\|x_{n+1} - x^*\| \leq \frac{1}{q_n} (2\beta_n M \|x_n - x_{n+1}\|^2 + 0,5\sqrt{\alpha_n} \|v_n\| + \delta\beta_n + \|\Delta_n\|). \quad (14)$$

Для эффективного использования неравенства (14) кроме выполнения условия (13) нужно ещё априорное знание норм  $v_n, \Delta_n$ .

Однако в типичной ситуации можно обойтись без оценок этих норм.

Предположим, что

$$\text{Ker} \Phi'(x_n) = 0. \quad (15)$$

Условие (15) эффективно проверяемое **апостериорное (!)** условие, и обычно в численных расчетах оно выполнено.

Таким образом, апостериорный анализ процесса (3) позволяет предложить адаптивную стратегию выбора его параметров. Именно, если окажется выполненным условие (15), то для получения следующей итеративной точки  $x_{n+1}$  можно (и видимо целесообразно) положить в (3)

$$\alpha_n = 0. \quad (16)$$

Непосредственно проверяется, что  $x_{n+1}$  не будет зависеть от выбора  $\xi_n$ , а итерация (3) на это конкретном шаге превращается в стандартный метод Гаусса—Ньютона и апостериорный анализ погрешности упрощается.

Оказывается ненужным априорное условие (9), а оценка (14) принимает вид

$$\|x_{n+1} - x^*\| \leq \frac{1}{q_n} (2\beta_n M \|x_n - x_{n+1}\|^2 + \delta\beta_n). \quad (17)$$

При этом остается единственное априорное условие существования нетривиальной апостериорной оценки — условие (13).

Подчеркнем ещё раз, малость величины (4) не гарантирует, без дополнительных априорных условий, каких либо нетривиальных оценок величины (6).

Сформулируем полученные результаты в виде теоремы.

**Теорема.** Для итерационного процесса (3) с порождающей функцией (7) при выполнении условий (2), (5), (9), (13) справедлива оценка (14), а при выполнении условий (15), (16), (2), (5), (13) — оценка (17).

Если условие (15) выполнено на  $n$ -ной итерации, можно использовать простую адаптивную стратегию проведения дальнейших итераций.

Пусть из каких-то соображений нам известно, что

$$\|x_n - x^*\| \leq d_n. \quad (18)$$

Делаем из этой точки шаг стандартного метода Гаусса—Ньютона.

Так как при этом  $\alpha_n = 0$  и  $\Delta_n = 0$ , из неравенства (10) получаем неравенство

$$\|x_{n+1} - x^*\| \leq \beta_n M d_n^2 + \delta \beta_n. \quad (19)$$

Элементарный анализ теперь позволяет получить допустимые границы величины  $d$  в правой части (18), при соблюдении которых целесообразно делать следующий итеративный шаг:

$n + 1$ -итерацию разумно делать, если правая часть неравенства (19) строго меньше  $d_n$ . В этом случае положим

$$d_{n+1} = \beta_n M d_n^2 + \delta \beta_n$$

и сделаем следующую итерацию. Для анализа возможности продолжения процесса используем теперь  $d_{n+1}$  и т. д. Переходя к пределу при  $n \rightarrow \infty$ , несложно

получить нижнюю границу таких  $d_n$  и представить себе наилучшую возможную точность приближений, достигаемую в таком адаптивном процессе.

## Литература

1. Гапоненко Ю. Л., Винокуров В. А. Апостериорные оценки погрешности решения некорректных обратных задач // Доклады АН СССР. 1982. **263**. № 2. С. 277–280.
2. Дорофеев К. Ю., Титаренко В. Н., Ягола А. Г. Алгоритмы построения апостериорных оценок погрешности для некорректных задач // ЖВМ и МФ. 2003. **43**. № 1. С. 12–25.
3. Леонов А. С. Об апостериорных оценках точности решения линейных некорректно поставленных задач и экстраоптимальных регуляризирующих алгоритмах // Вычислительные методы и программирование. 2010. **11**. № 1. С. 18–28.
4. Leonov A. S. Extra-optimal methods for solving ill-posed problems // JIP (2012). N5–6. P. 637–665.
5. Bakushinsky A. A posteriori Error Estimates for Approximate Solutions of Irregular Operator Equations // Dokl. Russian Acad. Sci. 2011. **437**. N4. P. 439–440.
6. Bakushinsky A., Smirnova A., Liu H. A. posteriori error analysis for unstable models // JIP (2012). N4. P. 411–428.
7. Bakushinsky A., Kokurin M. Iterative Methods for Approximate Solution of Inverse Problems // (2004), Springer, Dordrecht, 291+XV pp.
8. Bakushinsky A., Smirnova A. Irregular Operator Equations by Iterative Methods with undetermined reverse connection // JIP (2010). N2. P. 147–165.
9. Бакушинский А. Б., Кокурин М. Ю. Алгоритмический анализ нерегулярных операторных уравнений. М.: Ленанд/URSS, 2012. 312 с.

**Бакушинский Анатолий Борисович.** Гл. н. с. ИСА РАН. Д. ф.-м. н., проф. Окончил в 1959 г. МГУ. Количество печатных работ: 150, в том числе 8 монографий. Область научных интересов: некорректные задачи, нерегулярные операторные уравнения и итерационные методы для их приближенного решения, применение нерегулярных операторных уравнений и задач оптимизации в современном математическом моделировании. E-mail: bakush@isa.ru